

## DAFTAR PUSTAKA

- Aprilia V. Dirgantara B. dan Ramdhani M.2011. Pemberi Makan Ikan Otomatis Berbasis Mikrokontroller AVR Pada Kolam. Tugas Akhir Diploma. Teknik Telekomunikasi. Universitas Telkom. Bandung
- Budi Santoso, Agung Dwi Arfianto.2014. Sistem Pengganti Air Berdasarkan Kekeruhan DanpembericPakan Ikan Pada Akuarium Air Tawar Secara OtomatisBerbasis Mikrokontroler Atmega 16. STMIK Asia Malang
- Chalillullah, Muhammad. 2018. Implementasi Metode Fuzzy Pada Kualitas Air Kolam Bibit Lele Berdasarkan Suhu dan Kekeruhan. Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer e- Vol. 2, No. 5, Universitas Brawijaya, Malang.
- Dimas Adi Pratama.2018. Pengairan Dan Pemberian Pakan Otomatis Pada Akuarium Berbasis Arduino. Skripsi. Institut Teknologi Nasional Malang.
- Firrizqika A.2019. <https://www.plimbi.com/article/169330/definisi-dan-manfaat-internet-of-things>. 12 September 2019
- Hanafi.2018. Pengendali AC Berbasis Arduino-RTC (Real Time Clock). Skripsi. UPN “Veteran” Jatim.
- KBBI.2019.<https://kbbi.web.id/prototipe/>.Diakses pada September 2019.
- Muhammad Syaif Ramadhan, Muhammad Rivai.2018. Sistem Kontrol Tingkat Kekeruhan Pada Aquarium Menggunakan Arduino Uno. Departemen Teknik Elektro. Fakultas Teknologi Elektro. Institut Teknologi Sepuluh Nopember
- Muhammad Gufron.2016. Akuarium Pintar Berbasis Arduino Uno R3. Diploma Final Project. Dept.Electrical Engineering. State Polytechnic of Balikpapan. Balikpapan
- Kusumadewi, S., Purnomo, H. 2010. Aplikasi Logika Fuzzy untuk Pendukung Keputusan Edisi 2. Graha Ilmu. Yogyakarta.
- Reza Farhan.2017. Rancang Bangun Alat Pemberi Pakan Ikan Lele OtomatisTugas Akhir. Politeknik Negeri Balikpapan.
- Sri Kusumadewi. (2002). Analisis dan Desain Sistem Fuzzy Menggunakan Toolbox MATLAB. Yogyakarta: Graha Ilmu.