

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Dari hasil perancangan dan pengujian alat pemberian pakan burung lovebird secara otomatis menggunakan Arduino IDE, kesimpulan yang dapat di ambil sebagai berikut :

1. Indikator pengujian pemberian pakan burung lovebird yang di ambil dari timbangan loadcell memperoleh hasil keakuratan sebesar 81% dan kegagalan 19% yang di uji sebanyak 3 kali, dan sim 800l memiliki keakuratan 75%.
2. Dengan adanya alat pemberian pakan otomatis pada burung lovebird ini akan meringankan dalam memlihara burung yang tidak menguras banyak waktu.
3. Dalam perancangan pembuatan alat pemberian pakan burung lovebird dilakukan secara otomatis. Tahap awal yang dilakukan yaitu perancangan sistem uji coba komponen, kemudian dilakukan perakitan komponen beserta tempatnya. Lalu perancangan *software* , dalam software dimulai dari pemrograman dan di akhiri dengan pembuatan alat yaitu dengan melakukan pengujian alat.
4. Untuk pemberian pakan dilakukan secara otomatis dengan menggunakan kendali jarak jauh SMS dan pada saat proses pemberian dan pengecekan pakan menggunakan timbangan loadcell pada tempat pakan burung lovebird.

5. Tingkat akurasi timbangan loadcell dalam membaca berat pada tempat pakan burung lovebird adalah 81% dan tingkat kegagalan yaitu 19%.

5.2 Saran

Dalam pembuatan alat pemberian makanan burung lovebird diberi secara otomatis menggunakan Arduino masih banyak kekurangan yang perlu di benahi untuk menyempurnakan alat sehingga pengguna memanfaatkan alat dengan baik. Ada beberapa bagian sistem yang perlu dilakukan penyempurnaan yaitu :

1. Menggunakan LCD untuk mengetahui proses dan output pemberian makanan otomatis.
2. Menambahkan suara untuk pemanggilan burung saat makanan sudah terisi.
3. Pemotongan akrilik menggunakan laser atau CNC agar terlihat lebih rapi
4. Mengoptimalkan alat pemberian makanan burung otomatis berbasis IOT.