

## **BAB V**

### **PENUTUP**

#### **5.1. Kesimpulan**

Penelitian ini telah berhasil membuat sebuah konfigurasi yang lebih optimal dibandingkan konfigurasi bawaan dari aplikasi Mission Planner. Kesimpulan yang dapat diambil dari penelitian ini adalah :

1. Parameter kunci yang memiliki pengaruh besar terhadap performa terbang *fixed-wing* UAV adalah *bank angle* dan agresifitas.
2. Konfigurasi terbaik didapatkan ketika jarak antar *waypoint* sebesar 10 meter, radius *waypoint* sebesar 10 meter, *bank angle* 90 derajat, batas nilai maksimal *pitch* 90 derajat, batas minimal *pitch* -90 derajat, serta nilai agresifitas 5 yang dapat menyelesaikan lintasan *figure of eight* dalam waktu 20,75 detik.

#### **5.2. Saran**

Dalam penelitian ini, penulis masih dapat menemukan peluang dilakukannya penelitian lanjutan tentang *autopilot* yang dapat menempuh lintasan *figure of eight*. Saran yang dapat diberikan oleh penulis untuk penelitian selanjutnya adalah :

1. Mengaplikasikan *autopilot* yang telah diuji dalam simulator ke wahana terbang nyata yang memiliki *control surface* sama.
2. Ketika melakukan simulasi, gunakan *firmware* dengan versi terbaru, karena versi *firmware* yang tidak stabil dapat menimbulkan *error* yang tidak terduga.